



# Robotics

## DINERBOT T8

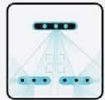
Hallo Zukunft!



Autonome Navigation



Bequemer 300°-Zugriff



Großes Sichtfeld von 204°



Automatische Aufladung



### Einsatzbereiche



### Produktparameter

Abmessungen (B x T x H) 384 x 462 x 1096 mm	Erforderliche Durchfahrtsbreite 55 cm
Gewicht 35 kg	Akkulaufzeit 13-16 Stunden (Etikett); 9-12 Stunden (Laser)
Anzahl der Ablagen 3	Ladedauer 5 Stunden
Ladekapazität 20 kg (5 kg pro Ablage, unterste Ablage bis zu 10 kg)	Betriebssystem Android

\* Die Angaben zum Akku sind von verschiedenen Faktoren abhängig, wodurch das tatsächliche Ergebnis variieren kann. Der Akku ist auf eine begrenzte Zahl der Ladezyklen ausgelegt und muss ggf. ausgetauscht werden. Je nach den Einsatzbedingungen können Akkulaufzeit und Ladezyklen variieren.



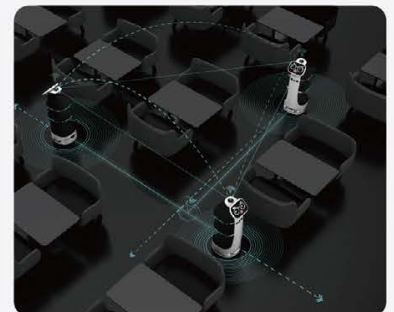
#### Vollautonome Positionierung und Navigation

Unser SLAM-System (Simultaneous Localization and Mapping - Simultane Positionsbestimmung und Kartierung) wurde von KEENON Robotics selbstständig entwickelt. Diese Technologie gewährleistet eine stabile und effiziente Funktion des Roboters in Restaurants und vielen anderen Einsatzbereichen. Encoder, Gyroskope (IMU), Laser-Abstandsmesser (LIDAR ODOM), Laserscanner (LIDAR), Bildgebungsmodule, UWB und Wi-Fi ermitteln stets verlässlich die präzise Position.



#### 300°-Zugriffswinkel

Dank 300°-Zugriffswinkel sind die Ablagen aus jeder Richtung bequem erreichbar.



#### Zusammenarbeit mehrerer Roboter

Mehrere Roboter lassen sich von einem starken Planungssystem steuern. Dadurch werden die Servicequalität und Kundenzufriedenheit erhöht, und Kosten reduziert.